Black Brun



Käyttöopas CTR101-ohjausjärjestelmä

Sisällys

Sisällys

Yle	eiset ohjeet	
1.1	Tietoa oppaasta	
1.2	Suunniteltu käyttö	
1.3	Takuu	
1.4	Tuotteen tunnistaminen	
1.5	Versioihin liittyvät huomiot	2
Tui	rvallisuusohjeet	5
2.1	Varoitusmerkit	5
Tuo	otteen kuvaus	6
3.1	Toimintaperiaate	
3.2	Ajotila	6
3.3	HDC-alamäkiavustintoiminto (Hill Descent Control) (lisävaruste)	7
3.4	Vapaakytkentätila	7
Käy	ytön aloittaminen	8
4.1	Näyttö ja käyttöliittymä	8
4.2	Ohjausjärjestelmän käynnistäminen	
4.3	Valikko	
Pää	änäkymän elementit	14
5.1	Päänäkymä lähtötilassa	14
5.2	Tilapalkki – hälytykset ja varoitukset	14
5.3	Vetotehon tason ja HDC-tason ilmaisin	15
5.4	Käyttötilan ilmaisin	16
Käy	yttötoiminnot	
6.1	Vetotehon valinta	
6.2	Ajo- ja vapaakytkentätilan valinta (F2)	
6.3	Jarrutus ajotilassa	
6.4	Luistonrajoitustoiminto (ATC), (F3)	21
6.5	Ulkoisen venttiilin ohjaus (AUX), (F1) (lisävaruste)	23
6.6	Näppäimistön lukitus	23
Käy	yttäjäparametrit	25
		_
Via	nmääritys Näytön tilailmaisinyalo	28 ₇₁
8.2	Ohjauslaitteen segmenttinäyttö	
0.2		

1 Yleiset ohjeet

1.1 Tietoa oppaasta

Tämä opas sisältää ohjeita Black Bruin CTR101-ohjausjärjestelmän käyttöön. Noudata näitä ohjeita tuotetta käyttäessäsi.

Black Bruin CTR101 -ohjausjärjestelmä on osa On-Demand Drive System -ratkaisua. On-Demand Drive System -järjestelmän tuoteoppaassa kuvataan voimansiirtoratkaisun rakenne ja käyttöohjeet.

Kaikki tiedot perustuvat oppaan kirjoitushetkellä saatavilla olleisiin tietoihin. Valmistaja pidättää oikeuden muuttaa oppaan sisältöä ilmoittamatta asiasta erikseen.

Oppaan uusin versio löytyy osoitteesta www.blackbruin.com. Valmistaja toimittaa tuotetietolomakkeet ja 3D-mallit pyydettäessä.



Huomaa:

Jos englanninkielinen teksti ja sen käännös poikkeavat toisistaan, englanninkielinen teksti on aina tarkin. Tämän asiakirjan alkuperäinen versio on kirjoitettu yksinkertaistetulla teknisellä englannin kielellä (ASD-STE100).

1.2 Suunniteltu käyttö

Black Bruin On-Demand Drive System on traktorivetoisille perävaunuille ja työkoneille suunniteltu voimansiirtoratkaisu.

On-Demand Drive System soveltuu hyvin laitteisiin, jotka tarvitsevat ajoittain lisätehoa ja joita hinataan ilman hydrauliikan apua.

On-Demand Drive System on suunniteltu maastoajoon, joten se tulee kytkeä pois päältä maantiellä ajettaessa.

Black Bruin CTR101 -ohjausjärjestelmä soveltuu käytettäväksi vain vapaapyörivien Black Bruin -moottoreiden kanssa.

1.3 Takuu

Tarkista pakkaus ja tuote kuljetusvaurioiden varalta toimituksen yhteydessä. Pakkausta ei ole tarkoitettu pitkäaikaiseen varastointiin; suojaa tuote asianmukaisesti.

Älä pura tuotetta osiin. Takuu raukeaa, jos tuote on purettu osiin.

Valmistaja ei vastaa vahingoista, jotka johtuvat ohjeiden virhetulkinnasta tai noudattamatta jättämisestä tai tuotteen väärinkäytöstä tämän asiakirjan ohjeiden vastaisesti.

1.4 Tuotteen tunnistaminen

Tuote on varustettu tunnistekilvellä, joka ilmoittaa seuraavat tiedot:

Yleiset ohjeet

Black	MODEL	1	
Bruin	PART NO.	2	SN. 3

Kuva 1. Ohjausjärjestelmän tunnistekilpi.

1. Malli

Osanumero
 Sarjanumero

1.5 Versioihin liittyvät huomiot

26.6.2020 (Ohjelmistoversio 03.02.00) - Tämän oppaan julkaisu.

2 Turvallisuusohjeet

Seuraavat ohjeet pätevät kaikkiin tuotteeseen liittyviin toimiin. Lue ohjeet huolellisesti ja noudata niitä tarkasti.

- Käytä tarvittavia henkilökohtaisia suojavarusteita, kun työskentelet laitteen parissa.
- Tue laite asianmukaisesti. Varmista, ettei laite pääse kaatumaan tai kääntymään vahingossa.
- Käytä laitteen nostamiseen ja siirtämiseen ainoastaan asianmukaisia nostolaitteita ja kiinnitysosia.
- Estä hydrauliikkalinjojen paineistaminen laitteen asennuksen tai huollon aikana.
- Käytön aikana laitteen lämpötila voi olla yli 60 °C (140 °F). Kuumat pinnat voivat aiheuttaa palovammoja. Varo kuumaa hydraulinestettä, kun irrotat hydraulikytkentöjä.

2.1 Varoitusmerkit

Tässä ohjeessa käytetään seuraavia symboleja:



Huomaa:

Hyvä tietää.



VAARA:

Hengenvaara tai loukkaantumisvaara.



Huomautus:

Saattaa vahingoittaa tuotetta.

3 Tuotteen kuvaus

3.1 Toimintaperiaate

Black Bruin On-Demand Drive System pystyy käyttämään hydraulimoottoreita seuraavissa toimintatiloissa:

- Ajotila
 - Ajotila HDC-alamäkiavustintoiminnolla (Hill Descent Control) (lisävaruste)
- Vapaakytkentätila

Tilojen toimintaperiaatteet kuvataan seuraavissa luvuissa.

3.2 Ajotila

Ajotilassa kuljettaja valitsee ajosuunnan ja moottorien tavoitteleman vetotehotason. Tässä tilassa moottorit auttavat ajoneuvoa liikkumaan. Voit säätää tehotasoa ajoolosuhteiden mukaisesti. Tehotaso pysyy vakiona nopeuden muutoksista huolimatta. Traktorin jarruttaessa järjestelmä pudottaa käyttöpaineen alimmalle tasolle, jolloin hydraulimoottorit eivät tuota vetotehoa.

Kaksivaihteiset hydraulimoottorit tarjoavat hydrauliselle vedolle laajemman nopeusalueen.

Jos ajoneuvon pyörät luistavat, ATC-luistonrajoitustoiminto (Assisting Traction Control) lisää pitävien renkaiden vääntöjä.

Tyypillisiä ajotilan käyttötilanteita:

- Ajaminen jyrkissä mäissä
- Peruuttaminen jyrkissä mäissä
- Esteiden ylittäminen





• Ajaminen liukkailla tai pehmeillä pinnoilla



3.3 HDC-alamäkiavustintoiminto (Hill Descent Control) (lisävaruste)

HDC-toiminto helpottaa laskeutumista jyrkissä mäissä sekä eteen- että taaksepäin ajettaessa.

Kun HDC-toiminto on käytössä, napamoottorit estävät pyörän liikettä ajosuunnassa. Voit säätää HDC:n tehotasoa käytön aikana.

Tyypillisiä HDC-toiminnon käyttötilanteita:

- Laskeutuminen jyrkissä mäissä HDC pois päältä, ajoneuvo kiihdyttää.
- Laskeutuminen jyrkissä mäissä HDC päällä, toiminto auttaa ajoneuvoa säilyttämään nopeutensa.
- Peruuttaminen jyrkissä mäissä HDC pois päältä, ajoneuvo kiihdyttää.

HDC päällä, toiminto auttaa ajoneuvoa

Peruuttaminen jyrkissä mäissä

säilyttämään nopeutensa.



3.4 Vapaakytkentätila

Vapaakytkentätilassa voit pyörittää moottoreita vapaasti energiahäviöstä tai ylikuumenemisesta huolehtimatta (sylinterilohko on paikoillaan – ei keskipakoisvoimaa) jopa korkeilla nopeuksilla. Voit ottaa vedon uudelleen käyttöön ajoneuvon liikkuessa, kun nopeus on järjestelmän toimialueella.

Mikäli paine ei ole riittävä nostamaan ajonopeutta, ohjausjärjestelmä siirtyy automaattisesti vapaakytkentätilaan. Tämä estää moottoria ylikuumenemasta.

Käyttäjä voi vaihtaa järjestelmän vapaakytkentätilaan myös manuaalisesti.

Tyypillisiä vapaakytkentätilan käyttötilanteita:

- Ajaminen maantiellä
- Työskentely sallitun nopeusalueen ylittävällä nopeudella
- Kun työskentelyolosuhteet eivät ole vaativat

4 Käytön aloittaminen

4.1 Näyttö ja käyttöliittymä

Näyttö toimii vetojärjestelmän ohjauslaitteena. Lisäksi se esittää käyttäjälle tietoja järjestelmän toiminnasta.

F1-F4-painikkeiden toiminnot vaihtuvat näkymän ja toimintatilan mukaan. Näytön alareunassa näytettävät merkit liittyvät **F1-F4**-painikkeiden toimintoihin.

Merkin taustaväri ilmaisee, onko toiminto **päällä** vai **pois päältä**. Alla olevassa kuvassa **F2**-painikkeen toiminto **F2** on **käytössä**. Merkin taustaväri on harmaa.



4.2 Ohjausjärjestelmän käynnistäminen

Ohjausjärjestelmän käynnistyksen yhteydessä näyttöön tulee käynnistysnäkymä, jossa esitetään järjestelmän ohjelmistoversio.



Jarrusignaalin tarkistusnäkymä tulee näyttöön.



Käyttötoiminnot ja päänäkymä eivät ole käytettävissä ennen kuin painat jarrua ja järjestelmä tarkistaa jarrusignaalin toiminnan. Voit kuitenkin avata päävalikon myös jarrusignaalin tarkistusnäkymästä.

Kun käytät ohjausjärjestelmää ensimmäistä kertaa, tarkista asetukset alustavasti ennen käyttötoimintojen aktivointia. Enimmäispaine on erittäin tärkeää asettaa ensimmäiseksi.

Voit avata päävalikon myös päänäkymästä. Avaa päävalikko painamalla F4 (🖻) - painiketta.

Jatka päänäkymään painamalla jarrua.

Mikäli jarrusignaalin tarkistusnäkymä ei poistu näkyvistä jarrua painettaessa, katso luku *Vianmääritys*.

Jarrusignaalin tarkistusnäkymä näytetään jokaisen käynnistyksen jälkeen, kun järjestelmä on vapaakytkentätilassa (N).

4.3 Valikko

1. Päävalikko

Avaa päävalikko päänäkymästä painamalla F4-painiketta (\$).



Huomaa:

Päävalikko on käytettävissä ainoastaan, kun järjestelmä on vapaakytkentätilassa.



2. Kieli ja näytön kirkkaus

Päävalikossa voit säätää näytön kirkkautta ja vaihtaa järjestelmän kielen.

- Ylös/alas-nuolipainikkeet: Valitse arvo, jota haluat säätää.
- Vasen/oikea-nuolipainikkeet: Säädä arvoja.

Kielivalinta määrittää käyttöliittymän kielen ja parametrien nimet.







7. Järjestelmän tilatiedot

Paina päävalikossa F2-painiketta siirtyäksesi järjestelmän tilatietovalikkoon.

Tilatietovalikosta saat tietoja järjestelmästä ja sen toiminnoista.

Näitä tietoja tarvitaan esimerkiksi vianetsinnän ja tukipyyntöjen yhteydessä.

- Model series: Ohjausjärjestelmän malli: CTR101
- Sw Version: Ohjelmistoversioita koskevat tiedot esitetään seuraavasti:
 - 1. Ohjauslaitteen ohjelmistoversio
 - 2. Näytön ohjelmistoversio
 - 3. 4WD-lisälaitteen ohjelmistoversio (vain nelivetojärjestelmissä).
- Last error: Viimeisin vikailmoitus. Luettelo hälytyskoodeista on luvussa Vianmääritys.
- Safestate occurred: Miten monta kertaa järjestelmä on siirtynyt vikasietotilaan.
- Working hours: Järjestelmän käyttötunnit (näytön toiminta-aika).
- Forward: Miten monta kertaa järjestelmä on ollut eteenajotilassa.
- Backward: Miten monta kertaa järjestelmä on ollut peruutustilassa.
- TOW: Miten monta kertaa järjestelmä on ollut vapaakytkentätilassa.
- Nollaa laskurit pitämällä F2- ja F3-painikkeita pohjassa yhtä aikaa.
- Poistu tietovalikosta painamalla F4-painiketta.

Model series CTR101 Sw Version 03.01.05 Last error Coil_failure Safestate occurred Working hours Forward Backward TOW TOW	5 03.01.05 - PDB 1 41 18 3 18
	р 0К

Päänäkymän elementit

5 Päänäkymän elementit

5.1 Päänäkymä lähtötilassa

Voit hallita käyttötoimintoja myös päänäkymästä.





Perävaunukuvake voi poiketa kuvassa esitetystä esimerkistä.

5.2 Tilapalkki – hälytykset ja varoitukset

Huomaa:

Päänäkymän yläosassa olevassa tilapalkissa esitetään kaikki hälytykset ja varoitukset.

Palkin taustavärin merkitykset on kerrottu seuraavassa:

- Musta tarkoittaa hälytystä.
- Harmaa tarkoittaa varoitusta.

OK-kuvakkeen punainen tausta tarkoittaa, että hälytys on kuitattava ennen kuin vetoa voidaan taas käyttää. Jos olet poistanut hälytyksen syyn, kuittaa hälytys painamalla *OK*-painiketta. Tarkempia tietoja hälytyksistä on luvussa *Vianmääritys*.

Päänäkymän elementit



5.3 Vetotehon tason ja HDC-tason ilmaisin

Vetotehon taso ilmaistaan asteikolla 0–100 %. Täysi tehotaso määräytyy parametreissa asetetun enimmäispaineen mukaan.

Jos järjestelmässä on HDC-toiminto, myös HDC-taso määräytyy parametriasetusten enimmäispaineen mukaan.



3	Mitattu taso:	
	 Numero ilmaisee mitatun arvon. Numeroiden alla oleva värillinen teho- palkki ilmaiseen mitatun arvon. 	
	Vihreä: <i>PWR</i>Punainen: <i>HDC</i>	

Mitatut ja asetetut arvot ovat prosenttiosuuksia asetuksissa määritetystä enimmäispaineesta (Maksimipainetaso [bar]).

Esimerkiksi kuvassa näkyvillä luvuilla 200 baarin järjestelmälle saadaan seuraavat laskennalliset painetasot:

- Valittu taso 25 % => 200 bar x 25/100 = 50 bar
- Mitattu taso 25 % => 200 bar x 23/100 = 46 bar



5.4 Käyttötilan ilmaisin

Tämänhetkinen vaihde	4	Käyttötilan kuvakkeet
 N: Vapaakytkentä D1: Veto eteen, nopeusalue 1 D2: Veto eteen, nopeusalue 2 R: Peruutus 		 Kuvakkeet ilmaisevat järjestelmätilan ja sen muutokset: N: Vapaakytkentä käytössä AUX: Ulkoisen venttiilin ohjaus käytös- sä S: Traktorijarrutus käytössä D1-, D2- ja R-kuvakkeet tulevat näky- viin vain vaihdosten yhteydessä. Niitä ei näytetä ajon aikana.

6 Käyttötoiminnot

6.1 Vetotehon valinta

Voit vaihtaa tehotasoa nuolipainikkeilla (*vasen* lisää tehoa ja *oikea* vähentää sitä). Tehotasot ovat 0, 25, 50, 75 ja 100 % enimmäistasosta. Voit määrittää arvon järjestelmän ollessa vapaakytkentätilassa ja muuttaa sitä ajotilassa.

- Tehon vähentäminen: <
- Tehon lisääminen: >

Vihreä palkki ilmaisee mitatun arvon ja sen yläpuolella oleva harmaa nuoli asetetun arvon.



6.2 Ajo- ja vapaakytkentätilan valinta (F2)

Ruudun alalaidan vaihdeilmaisin osoittaa vetojärjestelmän tilan.

Voit vaihtaa vapaakytkentätilan (N) ja ajotilojen (D1, D2 ja R) välillä *ylös/alas*-nuolilla ja *F2*-painikkeella.



Huomaa:

Älä käynnistä vetoa, jos ajonopeus on käyttöalueen ylärajaa korkeampi.

Eteenpäin ajettaessa, voit vaihtaa suoraan vapaalta D2-nopeusalueelle.



Huomaa:

Älä ota vastakkaisen suuntaista vetoa käyttöön traktorin liikkuessa.



Huomaa:

Älä käytä vetotiloja tieliikenteessä.

Käyttötoiminnot



Automaattinen vapaakytkentä (N)

Mikäli paine ei ole riittävä nostamaan ajonopeutta, ohjausjärjestelmä siirtyy automaattisesti vapaakytkentätilaan.

Parametritaulukossa (katso luku *Käyttäjäparametrit*) luetellaan automaattiseen vapaakytkentätoimintoon vaikuttavat parametrit.

Päänäkymän yläosassa olevassa tilapalkissa näytetään varoitus "6: Pressure_low", kun järjestelmä siirtyy automaattisesti vapaakytkentätilaan.

Poista varoitus painamalla *OK*-painiketta. Varoitus poistuu näkyvistä, kun veto käynnistetään uudelleen.

6.3 Jarrutus ajotilassa

Järjestelmä ilman HDC-toimintoa

Traktorin jarruttaessa vetoteho laskee minimiinsä. Jarrumerkki tulee näyttöön ja perävaunun pyörä muuttuu punaiseksi. Vilkkuva suuntanuoli ilmaisee, että tehotasoa vähennetään. Jarrutuksen jälkeen vetoteho pidetään alimmalla mahdollisella tasolla. Palauta vetoteho valitulle tasolle:

- Kun traktori kulkee eteenpäin, paina ylös-nuolipainiketta.
- Kun traktori kulkee taaksepäin, paina alas-nuolipainiketta.



HDC-toiminnolla varustettu järjestelmä

Jos ajotila on päällä eteen- tai taaksepäin, HDC-toiminto aktivoituu traktorin jarrua painettaessa. HDC-teksti tulee näyttöön ja tehopalkki muuttuu punaiseksi.

Kun HDC-toiminto on käytössä, näytön arvot ilmaisevat vetotehon sijasta HDCtoiminnon tehotason. Voit säätää tasoa jarrutuksen aikana sivusuuntaisilla nuolipainikkeilla. Käytettävissä on neljä ennalta määritettyä tehotasoa, joita voit muokata parametrivalikossa.

Voit myös muuttaa nopeusaluetta HDC:n ollessa käytössä. Hitaalla nopeudella D1nopeusalue voimistaa hidastusvaikutusta entisestään. HDC-toiminto lakkaa jarrutuksen jälkeen. Vetotehon palauttaminen valitulle tasolle:

- Kun traktori kulkee eteenpäin, paina ylös-nuolipainiketta.
- Kun traktori kulkee taaksepäin, paina alas-nuolipainiketta.

Voit käyttää HDC-toimintoa kaikilla ajonopeuksilla. Jos moottoreille menevä virtaus ei ole ajonopeuteen nähden riittävä, hidastus ei vaikuta ajoneuvoon. Jos ajonopeus on liian suuri HDC-toiminnon aikana, järjestelmä näyttää varoituksen *Overspeed*.



Huomaa:

HDC-toiminnon jatkuva käyttö voi nostaa hydraulinesteen lämpötilaa.

Nesteen lämpötilaa on tärkeää seurata käytön aikana.

Käyttötoiminnot



6.4 Luistonrajoitustoiminto (ATC), (F3)

Luistonrajoitustoiminto (ATC) auttaa traktoria liikkumaan hankalissa olosuhteissa.

ATC-toiminto rajoittaa nestevirtausta pyörille, joiden pito ei ole riittävä. Tämä lisää pitäville pyörille välittyvää vääntöä.

Ota ATC-toiminto käyttöön tai poista se käytöstä painamalla *F3*-painiketta. ATC on käytettävissä kaikissa käyttötiloissa. F3-painikkeen yläpuolella oleva *ATC*-merkki on harmaa, kun luistonrajoitus on käytössä.



Huomaa:

ATC-toiminnon pitkäkestoinen käyttö, kun pyörillä ei ole lainkaan pitoa, voi nostaa hydraulinesteen lämpötilaa.



Parametri ATC maksimiaika [s] vaikuttaa ATC-toiminnon kestoon:

- Arvo = 0: ATC on aina käytössä vedon ollessa päällä.
- Arvo > 0: Automaattinen katkaisuviive on käytössä. ATC aktivoidaan määritetyksi ajaksi aina, kun eteenpäin suuntaava ajotila otetaan käyttöön. Kun ATC-toiminto aikakatkaistaan, ATC-merkin tausta muuttuu punaiseksi. Aktivoi ajastettu ATCtoiminto uudelleen painamalla F3-painiketta. Kun järjestelmä vaihtaa vapaakytkentätilaan, katkaisuviive nollataan. Kun eteenajo aloitetaan uudelleen, ATC on taas käytössä.



Huomaa:

Voit hallita ainoastaan eteenpäin ajoon vaikuttavaa ATC-toimintoa järjestelmänäkymästä. Näytössä esitettävä käyttötilalla ei ole vaikutusta traktoria peruutettaessa. ATC on koko ajan päällä traktorin liikkuessa taaksepäin.



Huomaa:

ATC-toiminto takaa pyörien paremman pidon, mutta se ei estä luistoa kokonaan. On siis aivan normaalia, että pyörät luistavat hieman ATC-toiminnon ollessa käytössä.



Huomaa:

Jos pyörät lipsuvat paljon, näytön esittämät mittausarvot eivät välttämättä pidä paikkaansa.



Huomaa:

Jos virtaus ei ole riittävä esimerkiksi traktoripumpun matalan pyörintänopeuden takia, ATC ei toimi oikein. Traktorin pumpun (moottorin) nopeuden tulee olla riittävä ATC:n asianmukaisen toiminnan varmistamiseksi.



Huomaa:

Käytä luistonrajoitustoimintoa ajaessasi vaikeassa tai pehmeässä maastossa.

6.5 Ulkoisen venttiilin ohjaus (AUX), (F1) (lisävaruste)

Kytke ulkoinen venttiili päälle tai pois päältä F1-painikkeella.

Voit ottaa ulkoisen venttiilin käyttöön järjestelmän ollessa vapaakytkentätilassa (N). Ajotilat eivät ole saatavilla, kun ulkoinen venttiili on käytössä.

Ulkoisen venttiilin ohjaustoiminto on sovelluskohtainen. Esimerkiksi puutavaralle tarkoitetussa perävaunussa voi olla kuormaimen valintaventtiili.



6.6 Näppäimistön lukitus

Voit lukita näytön näppäimistön tahattoman käytön estämiseksi:

- Lukitse näppäimistö pitämällä *OK*-painiketta pohjassa kahden sekunnin ajan.
- Avaa näppäimistön lukitus pitämällä OK-painiketta pohjassa kahden sekunnin ajan.



Huomaa:

Voit lukita näppäimistön ainoastaan järjestelmän ollessa vapaakytkentätilassa (N).

Käyttötoiminnot





VAARA:

Varmista, että lukitset näppäimistön maantieajossa.

7 Käyttäjäparametrit

Määritä alla luetellut parametrit ennen järjestelmän ensimmäistä käyttökertaa.

HDC-toiminnolla varustetuissa ohjausjärjestelmissä on kaksi sivua käyttäjäparametreja.

Parametri		Kuvaus	Mahdolliset arvot
2-nopeustoimin- to	Ilmaisee, or käytettävis D1/D2).	nko 2-nopeustoiminto sä (nopeusalueen valinta	 O/1 O: Ei 2-nopeustoimintoa. Nopeus- alue D1 on käytössä eteenpäin ajet- taessa. <u>Järjestelmään on kytketty</u> <u>1-nopeusmoottorit.</u> 1: 2-nopeustoiminto käytössä. No- peusalueet D1 ja D2 on käytössä eteenpäin ajettaessa. <u>Järjestel-</u> mään on kytketty 2-nopeusmootto- rit.
ATC maksimiaika [s]	Asettaa AT tisen katkai	C-toiminnon automaat- isuviiveen.	120 0: Ei automaattista katkaisua. Jär- jestelmä ei poista luistonrajoitusta käytöstä automaattisesti. 1–120: ATC:n automaattinen katkai- suviive sekunteina. Kuvaus ATC:n käytöstä on luvussa <i>Luistonrajoi-</i> <i>tustoiminto (ATC), (F3)</i> .
Minimipainetaso [bar]	Jos työpair son alapuol automaatti laan.	he laskee määritetyn ta- lelle, ajotila vaihdetaan sesti vapaakytkentäti- Huomaa: Myös <i>Minimi- paineen viive [ms] -</i> asetus vaikuttaa auto- maattiseen vapaakyt- kentään.	0–30 bar: Minimipainetaso [bar]. Liian matala paine voi aiheuttaa rä- misevää ääntä automaattisen va- paakytkennän käynnistyessä. Liian korkealla paineella automaat- tinen vapaakytkentä voi käynnistyä liian nopeasti. Se voi myös aiheut- taa ongelmia ajotilan aktivoinnissa.
Minimipaineen viive [ms]	Aikaviive va vapaakytke paineen las	aikuttaa automaattisen ennän herkkyyteen työ- kiessa. Huomaa: Järjestelmän vähimmäispaineen määrittävä <i>Minimipai- netaso [bar]</i> -asetus vaikuttaa myös auto- maattiseen vapaakyt- kentään.	1–1000 ms: Reaktionopeus paineen laskuun [ms]. Liian lyhyt vasteaika voi saada jär- jestelmän vaihtamaan vapaakyt- kentätilaan nopeiden liikkeiden ai- kana. Liian pitkä vasteaika voi saada moottorit rämisemään automaattis- ta vapaakytkentää edeltävän no- pean kiihdytyksen aikana.

Käyttäjäparametrit

Parametri	Kuvaus	Mahdolliset arvot
Voiman muutos- ramppi	Ramppiaika vaikuttaa näytön kautta säädettävään tehotasoon.	0-4 0: Lyhin aika – nopein tehotason
		muutos. 4: Pisin aika – tasaisin tehotason muutos.
		Pienennä arvoa, jos tehotasoa on muutettava nopeasti ajon aikana.
		Jos tehotaso vaihtuu liian nopeasti ajon aikana, nosta arvoa.
Maksimipaineta- so [bar]	Säädettävä järjestelmäpaineen enimmäistaso	0–320 bar
	Näytön esittämä 100 %:n tehotaso vastaa järjestelmän enimmäispai- netta.	Säädä arvo käytettävissä olevan painetason mukaan.
		Varmista, että muiden komponent- tien sallitut käyttöpaineet ovat edellytetyllä alueella (hydraulimoot- torit, pumppu, letkut jne.).
		Jos arvo on liian matala, paine ja vetoteho eivät nouse.
		Jos arvo on liian korkea, järjestelmä ei saavuta korkeinta tehotasoa.
Vetovoiman kyt-	Painetason säädön ramppiaika.	0-4
kentaramppi	Tämä parametri vaikuttaa tehota- son nousuun, kun veto aktivoidaan.	<i>0</i> : Lyhin ramppiaika – nopea vedon aktivointi.
		4: Pisin ramppiaika – pehmeä vedon aktivointi.
		Voit muuttaa arvoa vedon aktivoin- nin nopeuttamiseksi tai pehmentä- miseksi.
Vaihto, ramppi	Vaihtoramppi vaikuttaa nopeusa- lueen vaihtamisen nopeuteen.	0-4
		<i>0</i> : Lyhin ramppiaika – nopea alueen vaihto.
		4: Pisin ramppiaika – pehmeä alu- een vaihto.
		Voit muuttaa arvoa vaihdon no- peuttamiseksi tai pehmentämiseksi.

HDC-alamäkiavustintoiminnon parametrit

Parametri	Kuvaus	Mahdolliset arvot
HDC käytössä	sä Tämä parametri ottaa HDC-toimin-	0/1
	tä.	0: HDC-toiminto ei käytössä.
		1: HDC-toiminto käytössä.
HDC-taso 1, paine-	HDC-tehon ohjausasetus, taso 1	Pienin sallittu arvo on 1.
onje [bar]	(neikoin hidastusteno).	Suurin sallittu arvo on <i>100</i> tai para- metrin <i>Maksimipainetaso [bar]</i> arvo.

Käyttäjäparametrit

Parametri	Kuvaus	Mahdolliset arvot
HDC-taso 2, pai- neohje [bar]	HDC-tehon ohjausasetus, taso 2.	Pienin sallittu arvo on <i>tason 1</i> arvo. Suurin sallittu arvo on <i>150</i> tai para- metrin <i>Maksimipainetaso [bar]</i> arvo.
HDC-taso 3, pai- neohje [bar]	HDC-tehon ohjausasetus, taso 3.	Pienin sallittu arvo on <i>tason 2</i> arvo. Suurin sallittu arvo on 200 tai para- metrin <i>Maksimipainetaso [bar]</i> arvo.
HDC-taso 4, pai- neohje [bar]	HDC-tehon ohjausasetus, taso 4 (voimakkain hidastusteho).	Pienin sallittu arvo on <i>tason 3</i> arvo. Suurin sallittu arvo on <i>320</i> tai para- metrin <i>Maksimipainetaso [bar]</i> arvo.
HDC-aloitustaso	Arvo määrittää tehotason, kun HDC aktivoidaan.	1–3 HDC-aktivoinnin aloitustaso voi olla 1, 2 tai 3.
HDC-ramppi	HDC-tason muutosten ramppiaika. Asetus vaikuttaa HDC:n aktivointiin ja HDC-tehotason muutoksiin.	0–4 O: Lyhin ramppiaika – nopea käyttö. 4: Pisin ramppiaika – pehmeä käyt- tö. Mikäli HDC toimii liian nopeasti akti- voinnin tai tasomuutosten yhtey- dessä, suurenna arvoa.

8

Vianmääritys

Päänäkymän yläosassa olevassa tilapalkissa esitetään kaikki hälytykset ja varoitukset. Seuraavassa taulukossa esitetään hälytysten ja varoitusten syyt sekä niiden korjausmenettelyt.

Taulu 1	Vikail	moitukset
raulu i	. vikan	monukset

Hälytys-/varoi- tusviesti	Syy	Toimenpiteet	
1: Coil_failu- re_PDB	Virhe magneettiventtiilin PDB oh- jauksessa.	Varmista, että magneettiventtiilin kaapeli on kytketty oikein ohjaus- laitteen liittimeen ja venttiiliin.	
2: Coil_failu-	Virhe magneettiventtiilin WV2 oh-		
Te_wvz	Jauksessa.	Varmista, ettei kaapeli ole vaurioitu- nut.	
		Mittaa magneettiventtiilin vastus:	
		1. Irrota kaapeli magneettiventtii- listä.	
		 Mittaa vastus venttiilin liitti- mestä yleismittarilla. 	
		3. Vertaa arvoa tuotekortissa an- nettuun arvoon.	
		 Jos poikkeaa kortin arvosta merkittävästi, varmista, että kaapeli on kytketty oikeaan venttiiliin. 	
		 Mikäli yleismittari ei näytä arvoa (vastus on ääretön), magneetti- venttiili on viallinen. Vaihda venttiili. 	
3: Sensor_failu- re_pressure_A	Paineanturin A signaalissa on virhe.	Varmista, että paineanturin kaapeli on kytketty paineanturiin eikä kaa- peli ole vaurioitunut.	
4: Sensor_failu- re_pressure_B	Paineanturin B signaalissa on virhe.	Testaa anturit vaihtamalla painean- turien A ja B paikkaa. Jos hälytys- viesti muuttuu, paineanturissa on vika. Vaihda paineanturi.	
5: Pressure_high	Työpaine on järjestelmän maksimi- painetta korkeampi (350 bar).	Tarkista paineenrajoitusventtiili (pumpussa tai erillisenä venttiilinä). Varmista, että se toimii ja on sää- detty oikein.	
		Jos käytät CVM120-venttiiliä, var- mista, että DW-venttiilin asetus so- pii pumpun tyypille. Lisätietoja on tuotteen oppaassa.	

Vianmääritys

Hälytys-/varoi- tusviesti	Syy	Toimenpiteet
6: Pressure_low	Työpaine laskee määritetyn minimi- paineen alapuolelle käytön aikana ja järjestelmä vaihtaa automaattisesti vapaakytkentätilaan.	Ajonopeus on liian korkea vetotoi- minnolle. Käytä korkeampaa nopeu- saluetta D2.
		Mikäli varoitus annetaan traktorin ollessa paikallaan tai varoitus akti- voituu helposti käytön aikana, tar- kista automaattisen vapaakytken- tätilan parametrit <i>Minimipaine [bar]</i> ja <i>Minimipaineen viive [ms]</i> . Katso luku <i>Käyttäjäparametrit</i> .
		Jos tehopalkki ei nouse lainkaan, kun veto otetaan käyttöön, tarkista hydrauliikkaliitännät.
		Varmista, että venttiilikaapelit M_A ja M_B on kytketty oikeisiin pai- neantureihin. Varmista, että pai- neanturit on kytketty oikeisiin mit- tauspisteisiin.
		Varmista, että venttiilikaapelit P_A ja P_B on kytketty oikeisiin mag- neettiventtiileihin.
		"Pressure_low" on varoitus, jota ei tarvitse kuitata OK-painikkeella.
7: Display_deta- ched	Järjestelmän näytön ja ohjauslait- teen välillä ei ole yhteyttä.	Tarkista näyttökaapelin kytkentä.
		Varmista, ettei kaapeli ole vaurioitu- nut.
		Kun näyttö kytketään irti, järjes- telmän tilatiedot poistetaan muistista. Näin ollen ohjauslaite on käynnistettävä uudelleen hä- lytyksen jälkeen.
8: SW_versi- on_mismatch	4WD: Pääohjauslaitteen ja apuoh- jauslaitteen ohjelmistoversiot eivät	Tarkista ohjelmistoversiot järjestel- män tilatietojen näkymästä.
		Vaihda laite, jonka ohjelmistoversio on virheellinen.
		Varmista, että kaikkien järjestelmä- komponenttien ohjelmistoversio on sama.
9: Coil_failure_PA	4WD: Virhe apuohjauslaitteeseen kytketyn magneettiventtiilin P_A ohjauksessa.	
10: Coil_failu- re_PB	4WD: Virhe apuohjauslaitteeseen kytketyn magneettiventtiilin P_B ohjauksessa.	Tee samat tarkistukset kuin häly- tysten 1 ja 2 kohdalla.
11: Coil_failu- re_WV3	4WD: Virhe apuohjauslaitteeseen kytketyn magneettiventtiilin WV3 ohjauksessa.	
12: CAN_connecti- on_break	4WD: Ei CAN-yhteyttä pääohjaus- laitteen ja apuohjauslaitteen välillä.	Tarkista ohjauslaitteiden välinen CAN-kaapeli.
13: Coil_failu- re_PDB2	HDC: PDB2-magneettiventtiilin oh- jausvirhe.	Tee samat tarkistukset kuin häly- tysten 1 ja 2 kohdalla.

Vianmääritys

Hälytys-/varoi- tusviesti	Ѕуу	Toimenpiteet
14: Overspeed	HDC: Matala työpaine HDC-toimin- toa käytettäessä.	Moottoreille menevä virtaus on no- peuden takia liian matala. Laske no- peutta jarrulla. Käytä D2-nopeusa- luetta eteenajossa (jos käytettävis- sä).
		Ylinopeudesta ilmoittava viesti on varoitus. Se poistuu näkyvistä, kun paine nousee asianmukaiselle ta- solle tai HDC poistuu käytöstä.
16: External_alarm	Hälytys ulkoiselta hälytyspiiriltä.	Hälytys aktivoituu järjestelmän saa- dessa ulkoisen signaalin.
		Signaalin lähettävä laite voi olla lämpötila-, paine- tai pinnantaso- kytkin.
		Tarkista kytkin ja ulkoinen piiri.

Muut mahdolliset viat

Vika	Syyt ja toimenpiteet
Järjestelmä ei siirry jarrusignaalin tarkistus- näkymästä päänäkymään jarrua painettaessa. Päävalikko ei avaudu.	 Ohjauslaite ei toimi oikein: Ohjauslaitetta ei ole kytketty oikein. Varmista, että kaikki magneettiventtiilit on kytketty. Varmista, että ohjauslaitteen segmenttinäyttö toimii oikein. Katso luku Ohjauslaitteen segmenttinäyttö.
Valikossa tai käyttöliittymässä ei ole kaikkia tarvittavia tekstejä. Käyttöliittymässä ei ole kaikkia tarvittavia toi- mintoja, kuten nopeusalueen muutosta.	Irrota näyttökaapeli ja kytke se takaisin. Voit palauttaa järjestelmätoiminnot katkaise- malla järjestelmän virran ja kytkemällä sen ta- kaisin päälle.
Vetotoimintoja ei näytetä oikein – esim. ajo- suuntatoimintojen suunta on vastakkainen.	Tarkista ohjauslaitteeseen menevät venttiililii- tännät. Eri järjestelmäkokoonpanojen johdotuskaaviot on esitetty On-Demand Drive System -tuo- teoppaassa.

8.1 Näytön tilailmaisinvalo



Väri/tila	Kuvaus
Ei valoa	Ei käyttöjännitettä
Oranssi, 1 vilkahdus	Laite käynnistyy
Vihreä, 5 Hz	Laitteessa ei ole ohjelmistoa
Vihreä, 2 Hz	Normaali tila
Vihreä, jatkuva	Ohjelmistovirhe
Punainen, 5 Hz	Liian matala käyttöjännite, ohjelmisto lakkaa toimimasta
Punainen, jatkuva	Vaarallinen laitevirhe

8.2 Ohjauslaitteen segmenttinäyttö



Tilailmaisinvalo

Valo/tila	Kuvaus
Ei valoa	Ei käyttöjännitettä
PWR + DIA, 1 vilkahdus	Laite käynnistyy

Vianmääritys

Valo/tila	Kuvaus
PWR, 5 Hz	Laitteessa ei ole ohjelmistoa
PWR, 2 Hz	Normaali tila
PWR, jatkuva	Ohjelmistovirhe
PWR, 10 Hz	Ohjelmistovirhe
Punainen, 5 Hz	Liian matala käyttöjännite, ohjelmisto lakkaa toimimasta
Punainen, jatkuva	Vaarallinen laitevirhe

Segmenttinäytön teksti, 2WD-järjestelmä

Näytön teksti	Kuvaus
Tyhjä, ei tekstiä	ОК
В	Kytkentöjä laitteeseen ei ole tai ne ovat viallisia.
	Järjestelmä ei toimi.

Segmenttinäytön teksti, 4WD-järjestelmä



Näytön teksti	Kuvaus
Tyhjä, ei tekstiä	Järjestelmä ei tunnista 4WD-järjestelmän apuohjauslaitetta. Jär- jestelmä ei toimi oikein.
Yksi laite "A", toinen laite "B"	Normaali tila, 4WD-ohjauslaite toimii.
<i>E1</i> tai <i>E2</i>	Ohjauslaitteille tulevissa laiteliitännöissä on vika.
	Järjestelmä ei toimi.

No POWER like it.

Black Bruin Oy

020 764 0755 PL 633, 40101 JYVÄSKYLÄ www.blackbruin.com

info@blackbruin.com

Kaikki tässä julkaisussa annettu tieto perustuu tuoreimpaan julkaisuhetkellä käytettävissä olevaan tietoon. Black Bruin Oy pidättää oikeuden muutoksiin ilman ennakkoilmoitusta.