# Black Brun



# Bruksanvisning för CTR201-styrsystemet

Innehållsförteckning

# Innehållsförteckning

| 1 | All          | männa instruktioner  | 3        |
|---|--------------|--|----------|
|   | 1.1          | Om bruksanvisningen  | 3        |
|   | 1.2          | Avsedd användning  |          |
|   | 1.3          | Garanti  |          |
|   | 1.4          | Produktidentifikation  | 3        |
|   | 1.5          | Revisionskommentarer   | 4        |
| 2 | Sä           | kerhetsinstruktioner   | 5        |
|   | 2.1          | Varningssymboler   | 5        |
| 3 | Pro          | oduktbeskrivning   | 6        |
|   | 3.1          | Funktionsprincip   | 6        |
|   | 3.2          | Körläge  | 6        |
|   | 3.3<br>3.4   | HDC-funktionen (kontrollerad körning i nedförsbacke) (tillval)<br>Frihjulsläge | 7<br>7   |
|   |              |  |          |
| 4 | Ko           | mma igång  | 8        |
|   | 4.1          | Display och användargranssnitt   | ۵<br>o   |
|   | 4.2          | Meny   | 10       |
| 5 | Ωh           | iekt i buvudvvn  | 14       |
| Ŭ | 51           | Huvudmanva i dat initiala tilletåndat  | 11       |
|   | 5.2          | Statusfält – Jarm och varningar  | 14<br>15 |
|   | 5.3          | Indikation för dragkraft och HDC-nivå  | 16       |
|   | 5.4          | Indikation för driftläge   |          |
| 6 | Dri          | iftsfunktioner   | 19       |
| • | 61           | Drivenhetsstvrningslägen   | 19       |
|   | 6.2          | Val av dragkraftsnivå  |          |
|   | 6.3          | Det automatiska drivenhetsstyrningsläges kör- och frihjulsfunktioner           |          |
|   | 6.4          | Det manuella drivenhetsstyrningslägets kör- och frihjulsfunktioner             |          |
|   | 6.5          | Bromsning i körläge  |          |
|   | 6.6          | ATC (Assisting traction control)   |          |
|   | 6.7<br>6.8   | Hjälpventilstyrning (AUX), (F1) (tillval)<br>Knappsatslås                      | 31<br>   |
|   |              |  |          |
| 7 | Ko           | nfiguration  |          |
|   | /.1          | Anvandarparametrar   |          |
|   | 7.2<br>7.3   | Ställa in värden för automatiskt frihjulsläge                                  | 37<br>37 |
| 0 | <b>F</b> - 1 | loäkning   | 70       |
| O | rei          | ISOKNING   |          |
|   | 8.1          | Statuslysdiod på displayen   |          |
|   | 8.2          | Styrennetens segmentalsplay  |          |

# 1 Allmänna instruktioner

#### 1.1 Om bruksanvisningen

Den här bruksanvisningen innehåller instruktioner för användning av styrsystemet Black Bruin CTR201. Dessa instruktioner ska följas när man använder produkten.

Black Bruin CTR201 styrsystemet är en del av sändningslösningen On-Demand Drive System. Produkthandboken för On-Demand Drive System beskriver utformning och installationsinstruktioner för sändningslösningen.

All information baseras på uppgifter som var tillgängliga vid tidpunkten då denna bruksanvisning skrevs. Tillverkaren förbehåller sig rätten att ändra innehållet i den här bruksanvisningen utan föregående meddelande.

Gå in på www.blackbruin.com för den senaste versionen av den här bruksanvisningen. Produktdatabladen och 3D-modellerna är tillgängliga från tillverkaren på begäran.



#### Notera:

Om det förekommer skillnader mellan den engelska texten och översättningen är det alltid den engelska texten som gäller. Det här dokumentet är ursprungligen skrivet på förenklad teknisk engelska (ASD-STE100).

#### 1.2 Avsedd användning

Black Bruin On-Demand Drive System är en sändningslösning för traktordragna släp och arbetsutrustning.

On-Demand Drive System är mycket tillämplig för utrustning som regelbundet behöver extra kraft och som dras utan hydraulik.

On-Demand Drive System är utformad för terrängkörning och måste stängas av vid körning i trafik.

Black Bruin CTR201 styrsystemet är endast tillämpligt för användning tillsammans med Black Bruin-frihjulsmotorer.

#### 1.3 Garanti

Kontrollera förpackningen och produkten avseende transportskador när du tar emot varorna. Förpackningen är inte avsedd att användas som långtidsförvaring av produkten. Skydda produkten på lämpligt sätt.

Plocka inte isär produkten. Garantin blir ogiltig om produkten har plockats isär.

Tillverkaren ansvarar inte för skador som uppstår på grund av feltolkad, ej överensstämmande, felaktig eller olämplig användning av produkten som bryter mot instruktionerna i det här dokumentet.

#### 1.4 Produktidentifikation

Produkten har en märkskylt. På märkskylten finns följande information:

| Black | MODEL    | 1 |       |
|-------|----------|---|-------|
| Bruin | PART NO. | 2 | SN. 3 |

Figur 1. Styrsystemets märkskylt

#### 1. Modell

- 2. Artikelnummer
- 3. Serienummer

# 1.5 Revisionskommentarer

22.09.2020 (Programvaruversion 03.02.00) - Den här bruksanvisningen är publicerad.

# 2 Säkerhetsinstruktioner

Följande instruktioner gäller för alla procedurer som rör produkten. Läs dess instruktioner till fullo och följ dem noggrant.

- Använd nödvändig personlig skyddsutrustning när du arbetar med produkten.
- Använd rätt stöd med produkten. Se till att produkten inte kan falla eller välta oavsiktligt.
- Använd endast lämplig utrustning och lämpliga fästen när produkten lyfts upp och flyttas.
- Se till att det inte går att trycksätta hydraulikledningarna under installation och underhåll av produkten.
- under användning av produkten kan temperaturen vara över 60 °C. Du kan bränna dig på heta ytor. Se upp för het hydraulikvätska när du kopplar bort hydraulikkopplingarna.

#### 2.1 Varningssymboler

Följande symboler används i den här bruksanvisningen:



#### Notera:

Användbar information.



#### Varning - livsfara:

Risk för dödsfall eller skada.



#### Varning:

Kan orsaka skada på produkten.

# **3 Produktbeskrivning**

#### 3.1 Funktionsprincip

Black Bruin On-Demand Drive System kan använda hydraulmotorer i följande driftlägen:

- Körläge
  - Körläge med HDC-funktion (kontrollerad körning i nedförsbacke) (tillval)
- Frihjulsläge.

I följande kapitel beskrivs funktionsprinciper för dessa lägen.

#### 3.2 Körläge

I det här läget hjälper motorerna fordonet att röra sig i färdriktningen. Du kan justera dragkraftsnivån efter rådande körförhållanden. Kraftnivån förblir konstant även om hastigheten ändras. När traktorn bromsar minskar systemet arbetstrycket till den lägsta nivån och hydraulmotorerna har ingen dragkraft.

Tvåväxlade hydraulmotorer ger bredare hastighetsintervall för hydrauldrivenheten.

Om fordonets hjul slirar ökar ATC-enheten (Assisting Traction Control) vridmomentet på hjulen som har bättre grepp.

Typiska situationer där körläget ska användas är:

- Körning upp för branta backar
- Backning i branta backar
- Körning över hinder

Körning på hala eller mjuka ytor





Bruksanvisning

# **3.3 HDC-funktionen (kontrollerad körning i nedförsbacke) (till-**val)

HDC-funktionen hjälper till när du kör fordonet ned för branta backar, vid körning både framåt och bakåt.

När HDC-funktionen är aktiverad begränsar hjulmotorerna hjulrörelsen till körriktningen. Du kan justera HDC-kraftnivån under körning.

Typiska situationer där HDC-funktionen ska användas är:

- Körning ned för branta backar HDC-funktionen av, fordonet accelererar.
- Körning ned för branta backar HDC-funktionen på, funktionen hjälper fordonet att bibehålla hastigheten.
- Backning i branta backar HDC-funktionen av, fordonet accelererar.



Backning i branta backar

HDC-funktionen på, funktionen hjälper fordonet att bibehålla hastigheten.

#### 3.4 Frihjulsläge

I frihjulsläget kan du frihjulskoppla motorerna utan energiförlust eller problem med överhettning (stationärt cylinderblock – inga centrifugalkrafter), även i hög hastighet. Du kan aktivera drivenheten igen under körning när hastigheten ligger inom arbetsintervallet.

Om trycknivån inte är tillräcklig på grund av ökad körhastighet växlar styrsystemet automatisk till frihjulsläget. Detta skyddar motorn från överbelastning.

Föraren kan även byta läge manuellt till frihjulsläget.

Typiska situationer där frihjulsläget ska användas är:

- Vid körning på väg
- · Vid arbete över det maximala arbetshastighetsintervallet
- När arbetsförhållanden är lätta.

# 4 Komma igång

#### 4.1 Display och användargränssnitt

Displayen fungerar som ett manöverelement för drivsystemet. Den visar även användaren information om systemdrift.

Funktionerna för knapparna **F1–F4** ändras tillsammans med vy och läge. Ikonerna som visas längst ned på displayen avser funktionerna för knapparna **F1–F4**.

lkonernas bakgrundsfärg visar om funktionsläget är **PÅ** eller **AV** . På bilden nedan är funktionen **AUX** för knappen **F1 PÅ**. Ikonernas bakgrundsfärg är grå.



#### 4.2 Start styrsystemet

Efter att styrsystemet har startats visas startvyn och programversionen på displayen.



Dialogrutan för kontroll av bromssignal visas på displayen.



Användningsinstruktioner och huvudvyn är inte tillgängliga förrän du trycker på bromsen och systemet upptäcker bromssignalen. Men du kan öppna huvudmenyn från vyn med dialogrutan för kontroll av bromssignal.

När du använder styrsystemet för första gången ska du göra en preliminär kontroll av inställningarna innan du använder funktionerna. Det är mycket viktigt att du justerar den maximala trycknivån först.

Du kan även öppna huvudmenyn från huvudvyn. För att öppna huvudmenyn trycker du på knappen F4 (🖾).

För att fortsätta till huvudvyn trycker du på bromsen.

Om vyn med dialogrutan för kontroll av bromssignal inte försvinner när du trycker på bromsen ska du läsa i kapitel *Felsökning*.

Vyn med dialogrutan för kontroll av bromssignal visas efter varje start, efter vilket systemet befinner sig i frihjulsläget (N).

4.3

#### Meny

#### 1. Huvudmenyn

För att öppna huvudmenyn från huvudvyn trycker du på knappen F4 (**\$**).



#### Notera:

Huvud menyn är endast tillgänglig när systemet befinner sig i frihjulsläget.



#### 2. Språk och skärmljusstyrka.

Du kan justera skärmljusstyrkan och ändra styrsystemets språk från huvudmenyn.

Du kan växla mellan det automatiska och det manuella läget för drivenhetsstyrning med den manuella lägesinställningen.

Om ISOBUS-anslutningen inte är tillgänglig är inte inställningen synlig och det manuella läget är alltid på.

- Pilknappar upp/ned: Välj värdet som du vill justera.
- Pilknappar vänster/höger: Justerar värdena.

Val av språk påverkar språket för användargränssnittet och parameternamnen.



#### Komma igång

#### 3. Menyer för parametrar och systeminformation

Parametermenyn visar inställningarna för användning av systemet. Dessa inställningar går att justera.

Informationsmenyn visar information om systemet och åtgärder, till exempel drifttimmar och senaste felmeddelanden.

- I huvudmenyn trycker du på knappen F1 för att komma till menyn med användarparametrar.
- I huvudmenyn trycker du på knappen F2 för att komma till menyn med systeminformation.
- Tryck på knappen F4 för att stänga huvudmenyn.



#### 4. Parameterval

Parameternamnen visas på samma språk som användargränssnittet. Se kapitel *Användarparametrar* för mer information om parametrarna och deras möjliga värden.

- Pilknappar upp/ned: Välj parametern som du vill justera.
- Pilknappar vänster/höger: Justerar parametervärdena.



OK



#### Bruksanvisning

#### Komma igång

#### 7. Systeminformation

I huvudmenyn trycker du på knappen F2 för att komma till menyn med systeminformation.

I informationsmenyn visas information om systemet och åtgärder.

Den här informationen är nödvändig till exempel vid felsökning och support.

- Modellserie: Styrsystemsmodell: CTR201
- Programvaruversion: Programvaruversionsnumren är enligt följande:
  - 1. Styrenhetens programvaruversion
  - 2. Displayens programvaruversion
  - 3. 4WD-hjälpenhetens programvaruversion (endast på 4WD-system).
- Senaste fel: Senaste felmeddelande. Se kapitel *Felsökning* för listan över larmkoder.
- Säkerhetstillstånd inträffat: Hur många gånger systemet befunnit sig i säkerhetstillståndet.
- Arbetstimmar: Systemets drifttimmar (som displayen varit påslagen).
- Framåt: Antalet gånger systemet har befunnit sig i läget för körning framåt.
- Bakåt: Antalet gånger systemet har befunnit sig i läget för körning bakåt.
- Bogsering: Antalet gånger systemet har befunnit sig i frihjulsläget.
- Håll knapparna F2 och F3 intryckta samtidigt för att nollställa räknarna.
- Tryck på knappen F4 för att stänga informationsmenyn.

|                                      | _  |
|--------------------------------------|----|
| Model series CTR201                  |    |
| Sw Version 03.01.05 03.01.05 03.01.0 | 5  |
| Last error Coil_failure_PDB          | ור |
| Safestate occurred 1                 | 5  |
| Working hours 41                     | 5  |
| Forward 18                           | ר  |
| Backward 3                           | ור |
| TOW 18                               | ה  |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      | _  |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      | )  |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |
|                                      |    |

# 5 Objekt i huvudvyn

#### 5.1 Huvudmenyn i det initiala tillståndet

Du kan hantera driftsfunktionerna från huvudvyn.





#### Notera:

Släpikonen kan skilja sig från den på bilden.

#### 5.2 Statusfält – larm och varningar

I statusfältet längst upp i huvudvyn visas alla larm och varningar.

Statusfältets bakgrundsfärg är:

- Svart för larm
- Grå för varningar.

Om OK-ikonen längst upp i huvudvyn har röd bakgrundsfärg innebär det att du måste återställa larmet innan du kan aktivera drivenheten. Om du har åtgärdat orsaken till larmet trycker du på knappen *OK* för att återställa larmet. Se kapitel *Felsökning* för mer information om larmen.



#### 5.3 Indikation för dragkraft och HDC-nivå

Dragkraftsnivån visas på skalan 0–100 % Full kraftnivå beror på den maximala trycknivå som angetts i parametrarna.

Om systemet är utrustat med HDC-funktionen (kontrollerad körning i nedförsbacke) beror även HDC-nivån på den maximala trycknivå som angetts i parametrarna.



Uppmätta och inställda värden är procentandelar av den maximala trycknivå som angetts i inställningarna (Max. trycknivå [bar]).

Med siffrorna som visas på bilden ger till exempel beräkningen på 200 bar följande trycknivåer:

- Vald nivå 25 % => 200 bar x 25/100 = 50 bar
- Uppmätt nivå 23 % => 200 bar x 23/100 = 46 bar.

#### 5.4 Indikation för driftläge



| 3 | Driftlägesikoner   |   |  |
|---|--|---|--|
|   | lkonerna dyker upp för att visa systemläget och lägesändringarna:  |   |  |
|   | <ul> <li>N</li> <li>Frihjulsläget är aktivt i det manuella<br/>läget för drivenhetsstyrning.</li> <li>AV</li> <li>Körfunktioner är inaktiverade i det au-<br/>tomatiska läget för drivenhetsstyr-<br/>ning. Systemet är ständigt i frihjulslä-<br/>get tills funktionerna aktiveras från<br/>displayen.</li> <li>M</li> <li>Frihjulsläget i det automatiska läget<br/>för drivenhetsstyrning. Körhastighe-<br/>ten är över hastighetsintervallet för<br/>drivenhetsaktivering.</li> <li>M</li> <li>Traktorinbromsning är aktiv.</li> </ul> | <ul> <li>I (blinkar)</li> <li>Ingen rörelse. Rörelsedetektering är aktiv i det automatiska läget för drivenhetsstyrning.</li> <li>I I I I I I I I I I I I I I I I I I I</li></ul> |  |
| 4 | <ul> <li>Indikation för drivenhetsstyrningsläge</li> <li>Manuellt läge för drivenhetsstyrning</li> <li>Ingen information om hastighet och riktning tillgänglig från ISOBUS.</li> <li>Manuellt läge för drivenhetsstyrning</li> <li>Information om hastighet och riktning tillgänglig från ISOBUS.</li> <li>Automatiskt läge för drivenhetsstyrning</li> <li>Information om hastighet och riktning tillgänglig från ISOBUS.</li> </ul>  | <ul> <li>Aktuell växel</li> <li>N: Frihjulsläge</li> <li>D1: Kör framåt, hastighetsintervall 1</li> <li>D2: Kör framåt, hastighetsintervall 2</li> <li>R: Kör bakåt.</li> </ul>   |  |

#### 6.1 Drivenhetsstyrningslägen

CTR201-styrsystemet gör det möjligt att använda antingen det automatiska eller det manuella läge för drivenhetsstyrning.



#### Automatiskt läge för drivenhetsstyrning

Det automatiska läget för drivenhetsstyrning i CTR201-styrsystemet använder data om fordonshastighet och körriktning från traktorns ISOBUS. I det här läget kan styrsystemet utföra flera körfunktioner automatiskt. Därmed behöver föraren inte alltid använda reglagen på displayen.



#### Manuellt läge för drivenhetsstyrning med ISOBUS

När ISOBUS-anslutningen är i drift är det även möjligt att använda det manuella läget för drivenhetsstyrning. Du kan använda det manuella läget för drivenhetsstyrning om du vill aktivera och frigöra drivenheten manuellt. Detta kan hjälpa dig i särskilda situationer när det är nödvändigt att använda manuella körfunktioner (till exempel om fordonet har fastnat). Du kan aktivera det manuella läget för drivenhetsstyrning på displayen.



#### Manuellt läge för drivenhetsstyrning utan ISOBUS

Om det inte finns några data tillgängliga från ISOBUS-enheten är styrsystemet alltid i det manuella läget för drivenhetsstyrning.

|   | A  | M   | M   |
|---|--|---|---|
|   | Automatiskt  | Manuellt med<br>ISOBUS                        | Manuellt utan ISO-<br>BUS                           |
| Drivenhetsaktivering                          | <ul> <li>Automatiskt</li> <li>När fordonet börjar<br/>röra sig</li> <li>När fordonets hastig-<br/>het återgår till inter-<br/>vallet för arbetshas-<br/>tighet.</li> </ul> | Manuellt med be-<br>gränsningar <sup>1)</sup> | Manuellt  |
| Val av körriktning                            | Automatiskt  | Manuellt med be-<br>gränsningar <sup>2)</sup> | Manuellt  |
| Växla mellan hastig-<br>hetsintervall (D1/D2) | Automatiskt  | Manuellt                                      | Manuellt  |
| Återgå till dragkraft ef-<br>ter inbromsning  | Automatiskt om traktorn<br>är i rörelse  | Manuellt                                      | Manuellt  |
| Växla till frihjulsläge                       | <ul><li>Automatiskt om</li><li>Hastigheten är hög</li><li>Trycket är lågt.</li></ul>   | Automatiskt om<br>• Trycket är lågt.          | Automatiskt om <ul> <li>Trycket är lågt.</li> </ul> |

Tabell 1. Funktionella skillnader mellan drivenhetsstyrningslägen.

|   | A  | M   | M   |
|---|--|---|---|
|   | Automatiskt  | Manuellt med<br>ISOBUS  | Manuellt utan ISO-<br>BUS   |
| ATC-lägen (Assisting<br>traction control) | <ul> <li>Automatiskt, hastig-<br/>hetsstyrt</li> <li>Kontinuerligt.</li> </ul> | <ul> <li>Automatiskt, ti-<br/>merstyrt</li> <li>Kontinuerligt.</li> </ul> | <ul> <li>Automatiskt, ti-<br/>merstyrt</li> <li>Kontinuerligt.</li> </ul> |

<sup>1)</sup> Aktivering av drivenheten är tillåtet när hastigheten är under den maximala inställda körhastigheten.

<sup>2)</sup> Aktivering av drivenheten i motsatt riktning är möjlig endast i låg hastighet.

#### Val av drivenhetsstyrningsläge

Om data från ISOBUS är tillgängligt kan du växla mellan det automatiska och det manuella läget för drivenhetsstyrning. Använd alternativet "Manuellt läge" i systemmenyn för att växla till det manuella läget för drivenhetsstyrning.

Om systemet saknar anslutning till ISOBUS-systemet växlar systemet automatiskt till det manuella styrläget.

Om anslutningen till ISOBUS-enheter återupprättas under användning kan du växla till det automatiska läget för drivenhetsstyrning. Du kan se på ikonen för drivenhetsstyrningsläge om ISOBUS-enheten är tillgänglig.

#### 6.2 Val av dragkraftsnivå

Du kan använda pilknapparna för att ändra kraftnivån (*vänster*, för att minska nivån eller *höger*, för att öka nivån). Kraftnivåerna är 0, 25, 50, 75 och 100 % av den maximala nivån. Du kan ställa in värdet i frihjulsläget och ändra det under körläget.

- Minska kraft: <
- Öka kraft: >

Det gröna fältet visar uppmätt värde och den grå pilen över det visar börvärdet.



### 6.3

#### Det automatiska drivenhetsstyrningsläges kör- och frihjulsfunktioner

Α

Körlägesindikatorn och riktningspilarna visar aktuellt tillstånd för det automatiska drivenhetsstyrningsläget.



Tryck på knappen *F2* för att växla de automatiska körfunktionerna **PÅ** och **AV**. När bakgrundsfärgen på strömikonen är röd är körfunktionerna aktiverade. När bakgrundsfärgen på strömikonen är svart och körlägesindikatorn visar **AV** är körfunktionerna inaktiverade.

I tillståndet **AV** är motorerna permanent i frihjulsläget. Därmed påverkar inte fordonshastigheten eller riktningsförändringar läget.

Systemet växlar **omedelbart** till körläget i färdriktningen när du växlar de automatiska körfunktionerna till **PÅ** och fordonet rör sig i arbetshastigheten.

Det automatiska drivenhetsstyrningsläget kan aktivera drivenheten när det upptäcker att traktorn rör sig.

Den automatiska drivenhetsaktiveringen är tillgänglig under cykeln för rörelsedetektering.



Om traktorn inte rör sig under cykeln för rörelsedetektering försätts systemet i tillståndet för passerad tidsgräns. I tillståndet för passerad tidsgräns är automatisk aktivering av drivenheten inte i drift. Cykeln för rörelsedetektering aktiveras igen när du trycker på bromspedalen. Om traktorn rör sig under den här cykeln aktiveras drivenheten i körriktningen. Dragkraften ligger alltid på den lägsta nivån när bromspedalen trycks ned eller när traktorhjulen inte är i rörelse.

Cykeln för rörelsedetektering är fem sekunder lång och den aktiveras på nytt när:

- Du släpper bromspedalen
- Fordonet stannar i körläget
- Du slår på körfunktionerna (du trycker på knappen F2 i tillståndet AV)
- Du växlar drivenhetsstyrningsläge från manuellt till automatiskt.

![](_page_22_Picture_8.jpeg)

#### Varning:

Växla alltid det automatiska drivenhetsstyrningsläget till tillståndet **AV** eller växla styrläge till manuellt när du kör fordonet på tomgång.

![](_page_23_Figure_1.jpeg)

Styrsystemet växlar mellan hastighetsintervallen D1 och D2 baserat på fordonshastigheten. När fordonshastigheten ökar över den maximala hastighetsgränsen växlar systemet motorerna till frihjulsläge. När hastigheten är över den maximala aktiveringshastigheten visas hastighetsmätarikonen. Drivenheten aktiveras igen när hastigheten åter är inom arbetshastighetsintervallet. Se kapitel *Användarparametrar* för information om villkor för automatiskt frihjulsläge och hur man ställer in tillhörande parametrar.

6.4

#### Det manuella drivenhetsstyrningslägets kör- och frihjulsfunktioner

![](_page_23_Picture_5.jpeg)

Växelindikatorn längst ned på skärmen visar aktuellt läge för körsystemet.

Använd pilarna *upp/ned* och knappen *F2* för att växla mellan frihjulsläget (N) och körlägena (D1, D2 och R).

![](_page_23_Picture_8.jpeg)

Om ISOBUS-anslutningen inte är aktiv ska du inte aktivera drivenheten om körhastigheten är över intervallet för arbetshastighet. Om ISOBUSanslutningen är aktiv förhindrar systemet detta automatiskt. Om du kör framåt kan du växla direkt från frihjulsläget till D2hastighetsintervallet.

![](_page_24_Picture_2.jpeg)

Om ISOBUS-anslutningen inte är aktiv ska du inte aktivera drivenheten i motsatt riktning när traktor åker i hög hastighet. Om ISOBUS-anslutningen är aktiv förhindrar systemet detta automatiskt.

När traktorn rör sig väldigt långsamt går det att aktivera drivenheten i motsatt riktning.

![](_page_24_Picture_5.jpeg)

#### Notera:

Använd inte körlägena i vägtrafik.

![](_page_24_Figure_8.jpeg)

#### Automatiskt frihjulsläge (N)

Om trycknivån inte är tillräcklig på grund av ökad körhastighet växlar systemet automatisk till frihjulsläget.

I parametertabellen (se kapitel *Användarparametrar*) visas parametrarna som påverkar den automatiska frihjulsfunktionen.

Statusfältet längst upp i huvudvyn visar varningen *Pressure\_low* när systemet automatiskt växlar till frihjulsläget.

Tryck på knappen *OK* för att ta bort varningen. Varningen försvinner även när drivenheten aktiveras igen.

#### 6.5 Bromsning i körläge

#### Systemet utan HDC-funktionen

När traktorn bromsar minskas dragkraften till den lägsta nivån. Bromsikonen visas och släphjulsfärgen ändras till röd. Riktningspilen blinkar för att visa den minskade kraftnivån.

![](_page_25_Picture_5.jpeg)

Α

Körning i det automatiska läget för drivenhetsstyrning

Efter inbromsning återställs dragkraften till den inställda nivån såvida inte traktorn har stannat helt. Om den har stannat helt sänker systemet dragkraften till den lägsta nivån och startar cykeln för rörelsedetektering.

![](_page_25_Picture_9.jpeg)

Körning i det manuella läget för drivenhetsstyrning

Efter inbromsningen ligger dragkraften kvar på den lägsta nivån. Gör så här för att återställa dragkraften till den valda nivån:

- Om traktorn rör sig framåt ska du trycka på pilknapp upp
- Om traktorn rör sig bakåt ska du trycka på pilknapp ned.

#### Systemet med HDC-funktionen (Hill descent control)

Om körläget är antingen framåteller bakåt aktiveras HDC-funktionen när traktorn bromsar. HDC-texten visas och färgen på kraftfältet ändras till röd.

När HDC-funktionen är aktiv representerar värdena som visas på displayen intensiteten för HDC-funktionen i stället för dragkraften. Under inbromsning kan du justera nivån med höger och vänster pilknapp. Det finns fyra förinställda intensitetsvärden och du kan välja deras nivåer i parametermenyn.

![](_page_26_Figure_4.jpeg)

Du kan använda HDC på alla körhastigheter. Om flödet till motorerna inte är tillräckligt för körhastigheten förlorar fordonet fartminskningskraften. Om hastigheten är för hög under användning av HDC-funktionen visar systemet varningen *Overspeed*.

![](_page_26_Picture_6.jpeg)

#### Notera:

Kontinuerlig användning av HDC-funktionen kan leda till att hydraulvätsketemperaturen stiger.

Det är viktigt att man övervakar vätsketemperaturen under användning.

![](_page_26_Picture_10.jpeg)

Körning i det automatiska läget för drivenhetsstyrning

Systemet ändrar hastighetsintervallet automatiskt under användning av HDC. Fartminskningen är kraftigare inom hastighetsintervallet D1. HDC-funktionen stoppas efter inbromsningen. Efter inbromsning återställs dragkraften till den inställda nivån såvida inte traktorn har stannat helt. Om den har stannat helt sänker systemet dragkraften till den lägsta nivån och startar cykeln för rörelsedetektering.

![](_page_27_Picture_1.jpeg)

Körning i det manuella läget för drivenhetsstyrning

Du kan även ändra hastighetsintervallet under HDC-användningen. Om hastigheten är låg gör D1-hastighetsintervallet fartminskningen kraftigare. HDC-funktionen stoppas efter inbromsningen. Gör så här för att återställa dragkraften till den valda nivån:

- Om traktorn rör sig framåt ska du trycka på pilknapp upp
- Om traktorn rör sig bakåt ska du trycka på pilknapp ned.

#### 6.6 ATC (Assisting traction control)

ATC-funktionen (Assisting traction control) hjälper traktorn köra i svåra förhållanden.

ATC-funktionen begränsar flödet till hjulen som inte har tillräckligt grepp. Detta ökar vridmomentet på hjulen som har bättre grepp.

![](_page_27_Picture_9.jpeg)

#### Notera:

Användning av ATC-funktionen under längre perioder när hjulen saknar grepp kan leda till att hydraulvätsketemperaturen stiger.

| _ |  |
|---|--|

#### Notera:

Du kan kontrollera ATC-funktionen endast för körning framåt från systemdisplayen. Läget som visar på displayen har ingen inverkan när traktorn backar. ATC-funktionen är alltid kontinuerligt på när traktorn backar.

#### Notera:

ATC-funktionen ger bättre grepp åt hjulen, men den förhindrar inte att hjulen slirar helt. Därför är det normalt att några av hjulen slirar under användning av ATC-funktionen.

| • |  |
|---|--|
|   |  |
| _ |  |

#### Notera:

Om hjulen slirar mycket behöver de uppmätta kraftnivåer som du ser på displayen inte nödvändigtvis vara korrekta.

![](_page_27_Picture_21.jpeg)

#### Notera:

Om flödet inte är tillräckligt högt, på grund av exempelvis låg rotationshastighet på traktorpumpen, fungerar inte ATC-funktionen korrekt. För att säkerställa att ATC-funktionen fungerar korrekt måste traktorns pumphastighet (motorhastighet) vara tillräckligt hög.

![](_page_27_Picture_24.jpeg)

#### Notera:

Använd ATC-funktionen vid körning i svår terräng och på mjukt underlag.

![](_page_27_Picture_27.jpeg)

Körning i det automatiska läget för drivenhetsstyrning

ATC-funktionen aktiveras automatiskt när flödet är tillräckligt lågt. ATC-funktionen fungerar utan någon visuell indikation på displayen.

Du kan även trycka på knappen *F3* för att starta kontinuerlig drift av ATC-funktionen i det automatiska läget för drivenhetsstyrning.

ATC ATC-funktionen är i det automatiska driftläget när funktionsikonens bakgrundsfärg är svart.

ATC -funktionen är i det kontinuerliga driftläget när ikonens bakgrundsfärg är grå.

![](_page_28_Picture_3.jpeg)

Körning i det manuella läget för drivenhetsstyrning

Tryck på knappen F3 för att aktivera och inaktivera ATC-funktionen. ATC-funktionen är tillgänglig i alla driftlägen. ATC-ikonen ovanför knappen F3 är grå när ATCfunktionen är aktiverad.

![](_page_29_Figure_1.jpeg)

Värdet för parametern ATC max. tid [s] påverkar hur ATC-funktionen fungerar:

- Värde = 0: ATC-funktionen är på kontinuerligt under körning.
- Värde > 0: Den automatiska avstängningsfördröjningen är aktiverad. ATCfunktionen är kontinuerligt på under den inställda tidsperioden varje gång du aktiverar körläge framåt. Nät tidsgränsen för ATC-funktionen passeras blir ATCikonens bakgrund röd. Tryck på knappen F3 för att starta ATC-funktionen igen under den inställda tiden. När systemet växlar till frihjulsläge återställs avstängningsfördröjningen. När du aktiverar körläge framåt igen är ATCfunktionen på.

#### 6.7 Hjälpventilstyrning (AUX), (F1) (tillval)

Tryck på knappen F1 för att aktivera och inaktivera hjälpventilen.

Du kan aktivera AUX-ventilen när systemet befinner sig i frihjulsläget (N). Körlägena är inte tillgängliga när AUX-ventilen är aktiverad.

Hjälpventilfunktionen är tillämpningsspecifik. Till exempel kan en timmerkärra ha en väljarventil för lastaren.

![](_page_30_Picture_5.jpeg)

#### 6.8 Knappsatslås

Du kan låsa displayens knappsats för att förhindra att systemet används oavsiktligt.

- För att låsa knappsatsen håller du OK-knappen intryckt i två sekunder
- För att låsa upp knappsatsen håller du OK-knappen intryckt i två sekunder

![](_page_30_Picture_10.jpeg)

#### Notera:

Du kan låsa knappsatsen endast under frihjulsläget.

![](_page_31_Figure_1.jpeg)

# Varning - livsfara:

Se till att du låser knappsatsen vid körning på väg.

# 7.1 Användarparametrar

Justera de angivna parametrarna innan du använder systemet för första gången.

| Parameter                         | Beskrivning  | Möjliga värden  |
|-----------------------------------|--|---|
| 2 hastighets-<br>funktion         | Visar om den tvåväxlade funktionen<br>är tillgänglig att använda (val av<br>hastighetsintervall D1/D2).  | 0/1<br>0: Ingen tvåväxlad funktion. Hastig-<br>hetsintervall D1 används under kör-<br>ning framåt. <u>Enväxlade motorer är</u><br>anslutna till systemet.<br>1: Tvåväxlad funktion används. Has-<br>tighetsintervallen D1 och D2 an-<br>vänds under körning framåt. <u>Två-</u><br>växlade motorer är anslutna till sy-<br>stemet.                                    |
| ATC max. tid [s]                  | Ställer in automatisk avstängnings-<br>fördröjning för ATC-funktionen.   | 0–120<br>O: Ingen automatisk avstängning.<br>Systemet inaktiverar inte ATC-<br>funktionen automatiskt.<br>1–120: Automatisk avstängnings-<br>fördröjning för ATC-funktionen i se-<br>kunder. Se kapitel ATC (Assisting<br>traction control) för en beskrivning<br>av hur ATC-funktionen används.  |
| Minsta trycknivå<br>[bar]         | Om arbetstrycket sjunker under det<br>justerade värdet växlas körläget au-<br>tomatisk till frihjulsläget.<br>Notera: Minsta tryck-<br>fördröjning [ms] och<br>Frikopplingshastighet<br>[km/h] påverkar också<br>det automatiska fri-<br>hjulsläget.                                       | <ul> <li>10-30 bar: Minsta trycknivå [bar].</li> <li>Ett för lågt tryckvärde kan leda till<br/>ett skramlande ljud innan det auto-<br/>matiska frihjulsläget aktiveras.</li> <li>Ett för högt tryckvärde kan leda till<br/>att det automatiska frihjulsläget ak-<br/>tiveras för snabbt. Det kan även<br/>leda till problem när du aktiverar<br/>körläget.</li> </ul> |
| Minsta tryck-<br>fördröjning [ms] | Minsta fördröjning som påverkar<br>känsligheten för det automatiska<br>frihjulsläget när arbetstrycket sjun-<br>ker.<br><b>Notera:</b> <i>Minsta tryck-</i><br><i>nivå [bar]</i> och <i>Frikopp-</i><br><i>lingshastighet [km/h]</i><br>påverkar också det au-<br>tomatiska frihjulsläget. | <ul> <li>1-1 000 ms: Reaktionstid till tryck-<br/>minskning [ms].</li> <li>För kort tid kan leda till att systemet<br/>oavsiktligt växlar till frihjulsläget<br/>under snabba rörelser.</li> <li>För lång tid kan leda till ett skram-<br/>lande ljud från motorerna under<br/>snabb acceleration innan det auto-<br/>matiska frihjulsläget aktiveras.</li> </ul>     |

| Parameter       | Beskrivning  | Möjliga värden   |
|-----------------|--|--|
| Ramp för kraft- | Ökningstid som påverkar kraftnivå-<br>justeringen från displayen.                        | 0-4  |
| andring         |  | <i>0</i> : Den kortaste tiden – snabbast<br>kraftnivåändring.  |
|                 |  | 4: Den längsta tiden – jämnast<br>kraftnivåändring.  |
|                 |  | Om man behöver ändra kraftnivån<br>snabbt under körning ska man<br>minska värdet.  |
|                 |  | Om kraftnivån ändras för snabbt<br>under körning ska man öka värdet.   |
| Max. trycknivå  | Maximal justerbar systemtrycknivå.   | 0–320 bar  |
| [nai]           | Kraftnivån 100 % som du ser på dis-<br>playen motsvarar systemet maxi-<br>mala trucknivå | Justera värdet till det tillgängliga<br>tryckvärdet.   |
|                 | mala tryckniva.  | Se till att tillåtna drifttryck för andra<br>komponenter ligger inom detta in-<br>tervall (hydraulmotorer, pump,<br>slangar etc.). |
|                 |  | Om värdet är lågt ökar inte tryckni-<br>vån och dragkraften.   |
|                 |  | Om värdet är för högt kan inte sy-<br>stemet nå den högsta kraftnivån.   |
| Köraktiverings- | Ökningstid för trycknivåjustering.   | 0-4  |
| ramp            | Påverkar ökningen av kraftnivå när<br>du aktiverar drivenheten                           | <i>0</i> : Den kortaste ökningstiden –<br>snabb drivenhetsaktivering.  |
|                 |  | 4: Den längsta ökningstiden – jämn<br>drivenhetsaktivering.  |
|                 |  | Du kan ändra värdet för att göra<br>drivenhetsaktiveringen jämnare el-<br>ler snabbare.  |
| Växlingsramp    | Växlingsökningstiden påverkar frek-  | 0-4  |
|                 | vall och hur snabbt bytet sker.  | <i>0</i> : Den kortaste ökningstiden –<br>snabbt byte av hastighetsintervall.  |
|                 |  | 4: Den Längsta ökningstiden –<br>jämnt byte av hastighetsintervall.  |
|                 |  | Du kan ändra värdet för att göra by-<br>tet av hastighetsintervall jämnare<br>eller snabbare.                                      |

| Parameter                         | Beskrivning  | Möjliga värden  |
|-----------------------------------|--|---|
| Frikopplingshas-<br>tighet [km/h] | Ställer in den högsta hastigheten<br>för körning i det automatiska läget<br>för drivenhetsstyrning. Om hastig-<br>heten når det här värdet växlar<br>styrsystemet automatiskt motorer-<br>na till frihjulsläget.<br>Om tvåväxlade motorer är i drift är<br>börvärdet för körning framåt inom<br>hastighetsintervallet D2. Systemet<br>beräknar automatiskt ett lägre<br>högsta hastighetsvärde för körning<br>bakåt. | 1–30 km/h<br>Flödeskapaciteten och motorernas<br>slagvolym påverkar det tillämpliga<br>värdet. Se kapitel <i>Ställa in värden</i><br><i>för automatiskt frihjulsläge</i> för mer<br>information om hur du ställer in de<br>automatiska frihjulsparametrarna.  |
|                                   | Systemet kan även växla till fri-<br>hjulsläget om trycket sjunker under<br>den inställda trycknivån (se <i>Minsta</i><br><i>trycknivå</i> [ <i>bar</i> ] och <i>Minsta tryck-</i><br><i>fördröjning</i> [ <i>ms</i> ] ).  |   |
| Rörelsefördröjning,<br>stopp      | Ställer in fördröjningen för automa-<br>tisk frikoppling när fordonet har<br>stannat. Under fördröjningen förblir<br>drivenheten aktiverad, men drag-<br>kraften ligger på den lägsta nivån.<br>När fordonet rör sig extremt lång-<br>samt kan fördröjningen förhindra ej<br>nödvändigt frikoppling av drivenhe-<br>ten.   | 0–4<br>0: Den kortaste fördröjningen.<br>4: Den längsta fördröjningen.<br>Initialt ska värdet 4 användas.<br>Använd ett mindre värde om den<br>fördröjda frikopplingen leder till<br>problem vid byte av körriktning.   |
| Rörelsefördröjning,<br>start      | Ställer in känsligheten för rörelse-<br>detekteringen för funktionen för<br>automatisk drivenhetsaktivering  | <ul> <li>0-4</li> <li>0: Den kortaste fördröjningen – drivenheten aktiveras snabbt när rörelserna är små.</li> <li>4: Den längsta fördröjningen – drivenheten aktiveras inte om rörelserna är långsamma och kortvariga.</li> <li>Initialt ska värdet 2 användas.</li> <li>Minska värdet om systemet måste reagera snabbare på små rörelser.</li> <li>Öka värdet om systemet är för känsligt och reagerar för snabbt.</li> </ul> |

| Parameter                  | Beskrivning  | Möjliga värden   |
|----------------------------|--|--|
| HDC aktiverat              | Parametern aktiverar och inaktive-<br>rar HDC-funktionen.  | 0 / 1<br>0: HDC-funktionen används inte.<br>1: HDC-funktionen används.   |
| HDC nivå 1, tryck<br>[bar] | Inställning HDC-kraftkontroll, nivå 1<br>(svagaste fartminskningskraften).   | Det lägsta tillåtna värdet är 1.<br>Det högsta tillåtna värdet är 100 el-<br>ler värdet för parametern <i>Max.</i><br><i>trycknivå [bar]</i> .   |
| HDC nivå 2, tryck<br>[bar] | Inställning HDC-kraftkontroll, nivå<br>2.  | Det minsta tillåtna värdet är värdet<br>för <i>nivå 1</i> .<br>Det högsta tillåtna värdet är 150 el-<br>ler värdet för parametern <i>Max.</i><br><i>trycknivå [bar]</i> .  |
| HDC nivå 3, tryck<br>[bar] | Inställning HDC-kraftkontroll, nivå<br>3.  | Det minsta tillåtna värdet är värdet<br>för <i>nivå 2.</i><br>Det högsta tillåtna värdet är 200 el-<br>ler värdet för parametern <i>Max.</i><br><i>trycknivå [bar]</i> .   |
| HDC nivå 4, tryck<br>[bar] | Inställning HDC-kraftkontroll, nivå 4<br>(starkaste fartminskningskraften).  | Det minsta tillåtna värdet är värdet<br>för <i>nivå 3</i> .<br>Det högsta tillåtna värdet är 320 el-<br>ler värdet för parametern <i>Max.</i><br><i>trycknivå [bar]</i> .  |
| HDC, aktiverings-<br>nivå  | Värdet ställer in kraftnivån vid bör-<br>jan av HDC-aktivering.  | 1–3<br>Nivån för början av HDC-aktivering<br>kan vara nivå 1, 2 eller 3.   |
| HDC, ramp                  | Ökningstid som har effekt under<br>byte av HDC-nivå.<br>Inställningen påverkar början av<br>HDC-aktivering och när du ändrar<br>inställningen för HDC-kraft. | <ul> <li>0-4</li> <li>0: Den kortaste ökningstiden –<br/>snabbast körning.</li> <li>4: Den längsta ökningstiden – jäm-<br/>nast körning.</li> <li>Om HDC-funktionen är för snabb i<br/>början av aktiveringen och när du<br/>ändrar kraftnivå ska du använda ett<br/>högre värde.</li> </ul> |

#### Parametrar för HDC-funktionen (kontrollerad körning i nedförsbacke)

#### 7.2 Villkor för automatiskt frihjulsläge

CTR201-styrsystemet kan använda informationen om traktorhastighet och uppmätt trycknivå för att automatiskt växla till frihjulsläget.

Parametern för **hastighetsvillkor** är *Frikopplingshastighet* [*km/h*]. I det automatiska läget drivenhetsstyrning växlar systemet till frihjulsläget när körhastigheten ökar till börvärdet. Om de tvåväxlade motorerna är i drift är börvärdet för körning framåt inom hastighetsintervallet D2. Systemet beräknar automatiskt ett lägre högsta hastighetsvärde för körning bakåt.

Parametern *frikopplingshastighet* [*km/h*] påverkar också det automatiska bytet av hastighetsintervall och de automatiska funktionerna för drivenhetsaktivering. Därför är det viktigt att parametern ställs in korrekt.

l det manuella läget för drivenhetsstyrning gäller följande för parametern *Frikopplingshastighet [km/h]*:

- Påverkar också den maximala tillåtna hastigheten för drivenhetsaktivering om ISOBUS-hastighetsinformationen är tillgänglig.
- Har ingen effekt om ingen hastighetsinformation är tillgänglig.

Parametrarna för **villkoret för lågt tryck** är *Minsta trycknivå* [bar] och *Minsta tryckfördröjning* [ms]. I körläget växlar systemet till frihjulsläget när trycknivån förblir under det inställda parametervärdet för *nivå* för tiden som angetts i parametern för *fördröjning*.

#### 7.3 Ställa in värden för automatiskt frihjulsläge

Ställ först in parametrarna för villkoret för lågt tryck för frihjulsläget enligt följande:

- 1. Ändra styrsystemet till det manuella läget för drivenhetsstyrning.
- 2. Ställ in kraftnivån på 0 %.
- 3. Stoppa fordonet.
- 4. Aktivera drivenheten framåt
- 5. Om varningen *Pressure\_low* visas ska du sänka värdet för parametern *Minsta trycknivå* [*bar*].
- 6. Aktivera drivenheten igen.
- 7. Undersök procentandelen av den uppmätta kraften som visas på displayen när fordonet står stilla.
- 8. Räkna ut det faktiska standbytrycket enligt följande:

#### Standbytryck = maximalt tryck x uppmätt kraft / 100

Där

- Högsta tryck är parameter *Max. trycknivå [bar]* i parametermenyn.
- Uppmätt kraft är procentandelen av uppmätt kraftnivå som visas på displayen.

Värdet *Minsta trycknivå [bar]* måste vanligtvis vara 5–10 bar lägre än standbytrycket.

- 9. Utför testet av frihjulsvillkoren enligt följande:
  - a. Aktivera drivenheten framåt
  - b. Öka hastigheten tills systemet växlar till frihjulsläget och varningen *Pressure\_low* visas.

Om hydraulmotorerna avger ett skramlande ljud **innan** det automatiska frihjulsläget aktiveras ska du testa någon av följande justeringar:

- Öka parametervärdet Minsta trycknivå [bar].
- Minska parametervärdet Minsta tryckfördröjning [ms].

Om det automatiska frihjulsläget är för känsligt ska du testa någon av följande justeringar:

- Öka parametervärdet Minsta tryckfördröjning [ms].
- Minska parametervärdet Minsta trycknivå [bar].

När du har ställt in det automatiska frihjulsläget korrekt i det manuella drivenhetsstyrningsläget kan du ställa in det automatiska frihjulsläget för det automatiska drivenhetsstyrningsläget.

Det huvudsakliga villkoret för frihjulskörning i det automatiska drivenhetsstyrningsläget är parametern *Frikopplingshastighet [km/h]*. Villkoret för lågt tryck är för det manuella drivenhetsstyrningsläget. Men om hydraulpumpens hastighet sjunker i det automatiska drivenhetsstyrningsläget måste även villkoret för lågt tryck aktivera frihjulsläget.

- 10. I det manuella drivenhetsstyrningsläget ska du aktivera drivenheten framåt inom hastighetsintervallet D2.
- 11. Öka hastigheten långsamt samtidigt som du övervakar traktorhastigheten.
- 12. Skriv ned hastigheten när varningen *Pressure\_low* visas och frihjulsläget aktiveras.
- 13. Ställ in parametern *Frikopplingshastighet* [*km/h*] på ett värde som är 2–3 enheter lägre än traktorhastigheten före villkoret för lågt tryck.
- 14. Ändra till det automatiska drivenhetsstyrningsläget.
- 15. Kör framåt samtidigt som du använder de automatiska körfunktionerna.
- 16. Öka körhastigheten till frihjulsläget aktiveras.

Om den höga hastigheten gör så att det automatiska frihjulsläget aktiveras visar driftlägesindikatorn på displayen en hastighetsmätarikon. Du kan upprepa testet med ett ökat parametervärde för hastighet för att ta reda på om det går att använda ett högre hastighetsvärde.

Om villkoret för lågt tryck aktiverar det automatiska frihjulsläget ska du sänka parametervärdet för hastighet och sedan upprepa testet. Se till att du sänker parametervärdet för hastighet till ett värde där hastighetsvillkoret reagerar före villkoret för lågt tryck. Använd det här parametervärdet för hastighet.

I statusfältet längst upp i huvudvyn visas alla larm och varningar. I följande tabell beskrivs orsaker till larmen och varningarna samt hur man åtgärdar dem.

| Tabell | 2  | Felmeddelanden |
|--------|----|----------------|
| labell | ∠. |                |

| Larm-/varnings-<br>meddelande     | Orsak   | Tillvägagångsätt   |
|-----------------------------------|---|--|
| 1: Coil_failu-<br>re_PDB          | Fel i styrningen av magnetventil<br>PDB.                            | Se till att ventilkabeln är korrekt an-<br>sluten till kontakten i styrenheten   |
| 2: Coil_failu-                    | Fel i styrningen av magnetventil                                    | och till magnetventilen.   |
| re_wv2                            | WV2.  | Se till att kabeln inte är skadad.   |
|                                   |   | Mät magnetventilens resistans:   |
|                                   |   | <ol> <li>Ta bort kabeln från magne-<br/>tventilen.</li> </ol>  |
|                                   |   | 2. Mät resistansen med en multi-<br>meter vid magnetventilens<br>kontakt.  |
|                                   |   | <ol> <li>Jämför värdet med värdet som<br/>visas på produktkortet.</li> </ol>   |
|                                   |   | <ul> <li>Om värdet skiljer sig mycket från<br/>värdet på kortet ska du se till att<br/>kabeln är ansluten till rätt ventil.</li> </ul>                     |
|                                   |   | <ul> <li>Om multimetern inte visar var-<br/>det (resistansvärdet är oändligt)<br/>är det fel på magnetventilen.</li> <li>Byt ut magnetventilen.</li> </ul> |
| 3: Sensor_failu-<br>re_pressure_A | Signalen från tryckgivare A är de-<br>fekt.                         | Se till att tryckgivarkabeln är anslu-<br>ten till tryckgivaren och att kabeln<br>inte är skadad.  |
| 4: Sensor_failu-<br>re_pressure_B | Signalen från tryckgivare B är de-<br>fekt.                         | För att testa givarna byter du plats<br>på tryckgivare A och B. Om larm-<br>meddelandet ändras är tryckgiva-<br>ren skadad. Byt ut tryckgivaren.           |
| 5: Pressure_high                  | Arbetstrycket är högre än det maxi-<br>mala systemtrycket, 350 bar. | Undersök huvudtryckbegräns-<br>ningsventilen (på pumpen eller som<br>en separat ventil). Se till att den<br>fungerar och är korrekt inställd.              |
|                                   |   | Om du använder CVM120-ventilen<br>ska du se till att DW-ventilen har<br>rätt inställning för pumptypen. Se<br>produktens bruksanvisning.                   |

| Larm-/varnings-<br>meddelande | Orsak  | Tillvägagångsätt   |
|-------------------------------|--|--|
| 6: Pressure_low               | Arbetstrycket sjunker under det an-<br>givna lägsta tryckvärdet under kör-<br>ning och systemet växlar automa-<br>tiskt till fribiulsläget | Körhastigheten är för hög för dri-<br>venheten, Använd körläget D2 för<br>högre hastighet.   |
|                               |  | Om varningen visas när traktorn<br>inte är i rörelse eller visas väldigt<br>ofta under körningen, ska du under-<br>söka parametrarna för automatiskt<br>frihjulsläge <i>Minsta trycknivå</i> [bar]<br>och <i>Minsta tryckfördröjning</i> [ms].<br>Se kapitel <i>Användarparametrar</i> . |
|                               |  | Om kraftfältet inte ökar alls när du<br>aktiverar drivenheten ska du under-<br>söka hydraulikanslutningarna.   |
|                               |  | Se till att ventilkablarna M_A och<br>M_B är anslutna till rätt tryckgivare.<br>Se till att tryckgivarna är anslutna<br>till rätt mätpunkter.  |
|                               |  | Se till att ventilkablarna P_A och<br>P_B är anslutna till rätt magne-<br>tventiler.   |
|                               |  | Larmet <i>Pressure_low</i> är en varning<br>och behöver inte återställas med<br>OK-knappen.  |
| 7: Display_deta-<br>ched      | Det finns ingen anslutning mellan<br>systemdisplayen och styrenheten.  | Kontrollera att displaykabelns an-<br>slutning.  |
|                               |  | Se till att displaykabeln inte är ska-<br>dad.   |
|                               |  | När systemdisplayen kopplas<br>bort raderas systeminformatio-<br>nen från minnet. Därför måste du<br>även starta styrenheten på nytt<br>efter larmet.  |
| 8: SW_ver-<br>sion_mismatch   | 4WD: Den primära styrenheten och<br>hjälpstyrenheten har olika pro-<br>gramvaruversioner.  | Undersök programvaruversionerna<br>på vyn med systeminformation.   |
|                               | g  | Byt ut enheten med fel programva-<br>ruversion.  |
|                               |  | Se till att alla systemkomponenter har samma programvaruversion.   |
| 9: Coil_failure_PA            | 4WD: Fel i styrningen av magne-<br>tventilen P_A som är ansluten till<br>hjälpstyrenheten.   |  |
| 10: Coil_failu-<br>re_PB      | 4WD: Fel i styrningen av magne-<br>tventilen P_B som är ansluten till<br>hjälpstyrenheten.   | Utför samma kontroller som vid<br>larm 1 och 2.  |
| 11: Coil_failu-<br>re_WV3     | 4WD: Fel i styrningen av magne-<br>tventilen WV3 som är ansluten till<br>hjälpstyrenheten.   |  |
| 12: CAN_connec-<br>tion_break | 4WD: Ingen CAN-anslutning mellan<br>den primära styrenheten och hjälp-<br>styrenheten.   | Undersök CAN-kabeln mellan styr-<br>enheterna.   |

| Larm-/varnings-<br>meddelande | Orsak   | Tillvägagångsätt  |
|-------------------------------|---|---|
| 13: Coil_failu-<br>re_PDB2    | HDC: Styrningsfel magnetventil<br>PDB2.   | Utför samma kontroller som vid<br>larm 1 och 2.   |
| 14: Overspeed                 | HDC: Lågt arbetstryck under an-<br>vändning av HDC-funktion.                      | Flödet till motorerna är inte tillräck-<br>ligt på grund av hastigheten. An-<br>vänd bromsen för att sänka hastig-<br>heten. Vid körning framåt ska has-<br>tighetsintervall D2 användas om<br>det är tillgängligt. |
|                               |   | Larmet <i>Overspeed</i> är en varning.<br>Meddelandet försvinner när trycket<br>ökar till rätt nivå eller när HDC-<br>funktionen inaktiveras.   |
| 15: ISOBUS_error              | Styrenheten kan inte läsa av nöd-<br>vändiga signaler från traktorns ISO-<br>BUS. | Undersök kabeln från ISOBUS-verk-<br>tygsuttaget på traktorn till CTR201-<br>styrenheten. Undersök traktorns<br>strömtillstånd.   |
| 16: External_alarm            | Larm från en extern larmkrets.  | Larmet aktiveras när en extern sig-<br>nal ansluts till systemet.   |
|                               |   | Enheten kan, till exempel, vara en<br>temperaturbrytare, tryckbrytare el-<br>ler nivåbrytare.   |
|                               |   | Undersök brytaren och den externa<br>kretsen.   |

#### Andra möjliga fel

| Fel   | Orsaker och tillvägagångssätt  |
|---|--|
| Du kan inte öppna huvudvyn från dialogrutan<br>för kontroll av bromssignal när du trycker på<br>bromsen. Huvudmenyn öppnas inte.  | <ul> <li>Styrenheten fungerar inte korrekt:</li> <li>Styrenheten är inte korrekt ansluten. Se till att alla magnetventiler är anslutna.</li> <li>Se till att styrenhetens segmentdisplay fungerar korrekt. Se kapitel <i>Styrenhetens segmentdisplay</i>.</li> </ul> |
| Menyn eller användargränssnittet innehåller<br>inte all nödvändig text.<br>Användargränssnittet innehåller inte alla nöd-<br>vändiga funktioner, till exempel byte av has-<br>tighetsintervall. | Koppla bort och anslut displaykabeln igen.<br>Stäng av systemet och starta det sedan igen<br>för att korrigera systemfunktionerna.   |
| Körfunktionerna är inte korrekta, till exempel<br>fungerar körriktningsfunktionerna i motsatt<br>riktning.  | Undersök ventilanslutningarna till styrenhe-<br>ten.<br>Kopplingsscheman för olika system finns i<br>bruksanvisningen för On-Demand Drive Sy-<br>stem.   |

# 8.1 Statuslysdiod på displayen

![](_page_41_Figure_2.jpeg)

Figur 21. Statuslysdiod på displayen.

| Färg/status         | Beskrivning                                 |
|---------------------|---|
| Ingen lysdiod       | Ingen driftspänning                         |
| Orange, 1 blinkning | Enheten startar                             |
| Grön, 5 Hz          | Enheten saknar programvara                  |
| Grön, 2 Hz          | Normal status                               |
| Grön, fast sken     | Programvarufel                              |
| Röd, 5 Hz           | För låg driftspänning, programvaran stoppas |
| Röd, fast sken      | Farligt enhetsfel                           |

# 8.2 Styrenhetens segmentdisplay

![](_page_41_Figure_6.jpeg)

#### Statuslysdiod

| Lysdiod/status         | Beskrivning         |
|------------------------|---------------------|
| Ingen lysdiod          | Ingen driftspänning |
| PWR + DIA, 1 blinkning | Enheten startar     |

| Lysdiod/status | Beskrivning                                 |
|----------------|---|
| PWR, 5 Hz      | Enheten saknar programvara                  |
| PWR, 2 Hz      | Normal status                               |
| PWR, fast sken | Programvarufel                              |
| PWR, 10 Hz     | Programvarufel                              |
| Röd, 5 Hz      | För låg driftspänning, programvaran stoppas |
| Röd, fast sken | Farligt enhetsfel                           |

#### Segmentdisplaytext, 2WD-system

| Displaytext     | Beskrivning  |
|-----------------|--|
| Tom, ingen text | 0k   |
| В               | Anslutningarna till enheten är inte korrekta eller så är anslutning-<br>arna defekta.<br>Systemet är inte i drift. |

#### Segmentdisplaytext, 4WD-system

![](_page_42_Figure_5.jpeg)

| Displaytext                            | Beskrivning   |
|--|---|
| Tom, ingen text                        | Systemet känner inte igen hjälpstyrenheten för 4WD. Systemet fungerar inte korrekt. |
| En enhet "A", den<br>andra enheten "B" | Normal status, 4WD-styrenhet är i drift.  |
| E1 eller E2                            | Defekta utrustningsanslutningar till styrenheter.                                   |
|  | Systemet är inte i drift.   |

# No POWER like it.

# **Black Bruin Inc.**

+358 20 755 0755 P.O. Box 633, FI-40101 JYVÄSKYLÄ, FINLAND

www.blackbruin.com info@blackbruin.com

All information i denna publikation baseras på de senaste uppgifter som var tillgänglig vid tidpunkten för publicering. Black Bruin Inc. förbehåller sig rätten att göra ändringar utan föregående meddelande.